

Théorème de l'arc capable

Par définition l'angle orienté de deux vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} non nuls est tout réel θ tel que

$$\cos \theta = \frac{\vec{AB} \cdot \vec{AC}}{AB \cdot AC} \quad \text{et} \quad \sin \theta = \frac{\text{Det}(\vec{AB}, \vec{AC})}{AB \cdot AC}$$

ce réel étant défini modulo 2π et on le note $\widehat{(\vec{AB}, \vec{AC})}$. L'égalité entre angles orientés sera donc au sens de congruence modulo 2π .

Dans ce problème, on se propose de montrer des propriétés sur les angles orientés en utilisant la définition ci-dessus et la relation de Chasles,

$$\widehat{(\vec{AB}, \vec{AC})} + \widehat{(\vec{AC}, \vec{AD})} = \widehat{(\vec{AB}, \vec{AD})}$$

et sans se référer aux figures géométriques. Tous les angles considérés sont orientés.

1. Montrer que

$$\widehat{(\vec{AB}, \vec{AC})} = -\widehat{(\vec{AC}, \vec{AB})} \quad \text{et} \quad \widehat{(\vec{AB}, \vec{AC})} = \widehat{(\vec{BA}, \vec{AC})} + \pi.$$

2. Montrer la relation suivantes entre les angles d'un triangle ABC

$$\widehat{(\vec{AB}, \vec{AC})} + \widehat{(\vec{BC}, \vec{BA})} + \widehat{(\vec{CA}, \vec{CB})} = \pi.$$

et que si ABC est isocèle en A alors $\widehat{(\vec{CA}, \vec{CB})} = \widehat{(\vec{BC}, \vec{BA})}$.

3. Soient M, A et B trois points distincts d'un cercle de centre Ω . Montrer en utilisant les deux questions précédente et la relation de Chasles, la formule

$$\widehat{(\vec{\Omega A}, \vec{\Omega B})} = 2 \widehat{(\vec{MA}, \vec{MB})}$$

Dans la suite on propose une démonstration du **théorème de l'arc capable**. Soit un réel $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \pi\mathbb{Z}$ et soient A et B deux points distincts du plan \mathbb{R}^2 . On note \mathcal{C}_α l'ensemble

$$\mathcal{C}_\alpha(A, B) = \left\{ M \in \mathbb{R}^2 \mid \widehat{(\vec{MA}, \vec{MB})} = \alpha \right\}.$$

On note I le milieu de $[AB]$.

4. Montrer que les relations:

$$\begin{cases} \widehat{(\vec{\Omega A}, \vec{\Omega B})} = 2\alpha \\ \Omega A = \Omega B \end{cases}$$

définissent le point Ω de manière unique. On montrera que

$$\begin{aligned} \Omega A &= \Omega B = \frac{AB}{2|\sin \alpha|} \quad \text{et que} \\ \widehat{(\vec{IB}, \vec{I\Omega})} &= \frac{\pi}{2} \text{ si } \alpha \in]0, \pi[\quad \text{et} \quad \widehat{(\vec{IB}, \vec{I\Omega})} = -\frac{\pi}{2} \text{ si } \alpha \in]-\pi, 0[. \end{aligned}$$

5. Soit $M \in \mathcal{C}_\alpha(A, B)$, on considère le cercle \mathcal{C}' défini par les trois points non alignés M, A et B , en notant Ω' le centre de \mathcal{C}' , remarquer que $\widehat{(\vec{\Omega' A}, \vec{\Omega' B})} = 2\alpha$ puis en déduire que $\Omega' = \Omega$ et que \mathcal{C}' est le cercle de centre Ω et de rayon $R = \frac{AB}{2|\sin \alpha|}$.

6. Montrer que $\text{Det}(\vec{AB}, \vec{AM}) = \text{Det}(\vec{MA}, \vec{MB})$ et que la position de M par rapport à la droite (AB) dépend de la valeur de α .

7. Conclure que $\mathcal{C}_\alpha(A, B)$ est un arc de cercle limité par A et B et faire deux figures correspondant aux cas $\alpha \in]0, \pi[$ et $\alpha \in]-\pi, 0[$.

8. Montrer que $\mathcal{C}_\alpha(A, B) \cup \mathcal{C}_{\alpha+\pi}(A, B)$ est le cercle $\mathcal{C}(\Omega, R)$ privé des deux points A et B .

Perpendiculaire commune à deux droites de l'espace

On se donne 2 droites D_1 et D_2 dans l'espace \mathbb{R}^3 non parallèles ayant comme vecteurs directeurs respectifs \vec{u}_1 et \vec{u}_2 , on note $\vec{n} = \vec{u}_1 \wedge \vec{u}_2$.

9. Montrer que le plan P_1 contenant D_1 et admettant \vec{n} comme vecteur directeur et le plan P_2 contenant D_2 et admettant \vec{n} comme vecteur directeur se coupent en une droite Δ .

10. Montrer que Δ est une perpendiculaire commune à D_1 et D_2 (c'est à dire Δ coupe D_1 et D_2 , et est orthogonale à D_1 et à D_2).

11. Montrer que Δ est la seule perpendiculaire commune à D_1 et D_2 .

12. Comment construire Δ dans le cas où D_1 et D_2 sont parallèles ?

Soit $H_1 = D_1 \cap \Delta$ et $H_2 = D_2 \cap \Delta$.

13. Montrer que pour tout $A_1 \in D_1$ et tout $A_2 \in D_2$, on a

$$d(A_1, A_2) \geq d(H_1, H_2).$$

$d(H_1, H_2)$ est appelée *distance entre les deux droites D_1 et D_2* .

14. Donner des équations cartésiennes pour Δ et calculer la distance entre les deux droites D_1 et D_2 dans le cas suivant :

$$(D_1) : \begin{cases} x - y - z + 4 = 0 \\ -x - 2y - 3z + 9 = 0 \end{cases} \quad \text{et} \quad (D_2) : \begin{cases} -x + 2y + z + 2 = 0 \\ -2x + 4y - z + 1 = 0 \end{cases} .$$